I. ÉTUDE DANS UN CAS PARTICULIER

I.1.a Afin de déterminer le spectre de A, il convient de déterminer le polynôme caractéristique de A, que l'on note χ_A . Celui-ci s'écrit, pour $X \in K[X]$,

$$\begin{split} \chi_A(X) &= \det{(A - XI_3)} \\ &= \begin{vmatrix} -X & -1 & -1 \\ -1 & -X & -1 \\ -1 & -1 & -X \end{vmatrix} \\ \chi_A(X) &= -X(X^2 - 1) + X - 1 - (1 - X) \end{split}$$

en développant par rapport à la première colonne, ce qui donne

$$\chi_{\rm A}({\rm X}) = ({\rm X}-1)(-{\rm X}^2-{\rm X}+2)$$

Le polynôme $-X^2-X+2$ possède deux racines simples, 1 et -2, d'où l'expression du polynôme caractéristique

$$\chi_{\rm A}({\rm X}) = -({\rm X} - 1)^2({\rm X} + 2)$$

ce qui permet de déterminer le spectre de la matrice A:

$$Sp(A) = \{1, -2\}$$

I.1.b Pour répondre à cette question, il faut dans un premier temps vérifier que les vecteurs $\mathbf{u_1}$, $\mathbf{u_2}$ et $\mathbf{u_3}$ sont des vecteurs propres de A, puis démontrer que la famille \mathcal{F} est une base de $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$. Examinons tout d'abord les vecteurs de \mathcal{F}

$$A\mathbf{u_1} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \mathbf{u_1}$$

$$A\mathbf{u_2} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \mathbf{u_2}$$

$$A\mathbf{u_3} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \\ -2 \end{pmatrix} = -2\mathbf{u_3}$$

On en conclut que $\mathbf{u_1}$ et $\mathbf{u_2}$ sont des vecteurs propres de A associés à la valeur propre 1, et que $\mathbf{u_3}$ est un vecteur propre de A associé à la valeur propre -2.

De plus, on constate que $\mathbf{u_1}$ et $\mathbf{u_2}$ sont linéairement indépendants, puisque le déterminant d'ordre 2 formé des deux premières lignes de la matrice $(\mathbf{u_1}, \mathbf{u_2})$ est non nul. Par conséquent, la famille $(\mathbf{u_1}, \mathbf{u_2})$ est libre dans son sous-espace propre associé, tout comme la famille $(\mathbf{u_3})$. De plus, des sous-espaces propres associés à des valeurs propres différentes sont en somme directe. On en déduit que la famille \mathcal{F} est libre, et comme $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ est de dimension 3,

 \mathcal{F} est une base de $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$, constituée de vecteurs propres de A.

L.1.c On vient de déterminer une base de $\mathbb{K}^n = \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$ formée de vecteurs propres de $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, ce qui permet de dire que

A est diagonalisable.

I.1.d Considérons les vecteurs Bu₁, Bu₂ et Bu₃

$$B\mathbf{u_1} = \begin{pmatrix} 3 & -3 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & -3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} l1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$B\mathbf{u_2} = \begin{pmatrix} 3 & -3 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & -3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ -4 \end{pmatrix}$$

$$B\mathbf{u_3} = \begin{pmatrix} 3 & -3 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & -3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Les vecteurs $B\mathbf{u_1}$ et $\mathbf{u_1}$ sont linéairement indépendants, puisque le déterminant d'ordre 2 formé par les deux premières lignes de la matrice $(B\mathbf{u_1}, \mathbf{u_1})$ est non nul, et on vérifie de la même manière que les vecteurs $B\mathbf{u_2}$ et $\mathbf{u_2}$ sont linéairement indépendants, tout comme les vecteurs $B\mathbf{u_3}$ et $\mathbf{u_3}$, ce qui veut dire que

Aucun des éléments de \mathcal{F} n'est un vecteur propre commun à A et B.

I.2.a Pour déterminer le spectre de B, on calcule le polynôme caractéristique de B, noté χ_B . Celui-ci s'écrit

$$\begin{split} \chi_B(X) &= \det{(B - XI_3)} \\ &= \begin{vmatrix} 3 - X & -3 & -1 \\ 0 & 2 - X & 0 \\ 1 & -3 & 1 - X \end{vmatrix} \\ \chi_B(X) &= (2 - X) \left((3 - X)(1 - X) + 1 \right) \end{split}$$

en développant par rapport à la deuxième ligne, ce qui donne

$$\chi_{\rm B}({\rm X}) = -({\rm X} - 2)({\rm X}^2 - 4{\rm X} + 4)$$

Le polynôme ${\bf X}^2-4{\bf X}+4$ possède une racine double égale à 2, d'où l'expression du polynôme caractéristique :

$$\chi_{\rm B}({\rm X}) = -({\rm X} - 2)^3$$

ce qui permet de déterminer le spectre de la matrice B.

$$Sp(B) = \{2\}$$

I.2.b On cherche à déterminer les éléments de $Im_2(B) = Im(B - 2I_3)$, qui est le sous-espace vectoriel engendré par les colonnes de la matrice

$$B - 2I_3 = \begin{pmatrix} 1 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & -3 & -1 \end{pmatrix}$$

toutes colinéaires au vecteur $\mathbf{u_4} = {}^t (1, 0, 1)$. On en déduit

$$\boxed{\mathrm{Im}_2(\mathrm{B}) = \mathrm{Vect}(\mathbf{u_4})}$$

La dimension de l'image de l'endomorphisme associé à la matrice $B-2I_3$ valant 1, le théorème du rang permet d'écrire que la dimension du noyau de cet endomorphisme vaut 2, d'où

$$\dim\left(E_2(B)\right)=2$$

| I.2.c | Il a été établit à la question I.2.a que l'ordre de multiplicité de la racine 2 $\overline{\mathrm{du\ polyn}}$ polynôme caractéristique χ_{B} de B valait 3, et la question I.2.b permet de dire que la dimension du sous-espace propre associé à la valeur propre 2 ne vaut que 2. La dimension de $E_2(B)$ étant strictement inférieure à l'ordre de multiplicité de la racine, on en conclut que

B n'est pas diagonalisable.

I.3.a Considérons $X = {}^t(x, y, z)$ un vecteur de $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$. On peut écrire $X \in E_1(A)$ si et seulement si AX = X, ce qui peut s'écrire encore

$$AX = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -y - z \\ -x - z \\ -x - y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

soit

De même $X \in E_2(B)$ si et seulement si BX = 2X, ce qui s'écrit

$$BX = \begin{pmatrix} 3 & -3 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & -3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x - 3y - z \\ 2y \\ x - 3y + z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x \\ 2y \\ 2z \end{pmatrix}$$

soit

Cela permet d'écrire que $X \in E_1(A) \cap E_2(B)$ si et seulement si les réels x, y et zvérifient le système linéaire

$$\begin{cases} x+y+z=0\\ x-3y-z=0 \end{cases}$$
 lequel équivant à
$$\begin{cases} x+y+z=0\\ -4y-2z=0 \end{cases}$$
 soit
$$\begin{cases} x=y\\ z=-2y \end{cases}$$

L'intersection de $E_1(A)$ et $E_2(B)$ est par conséquent un sous-espace vectoriel de dimension 1 engendré par le vecteur $(1,1,-2)^{\top}$, qui correspond au vecteur $\mathbf{u_5}$ de l'énoncé. On en conclut

$$\boxed{E_1(A) \cap E_2(B) = \operatorname{Vect}(\mathbf{u_5})}$$

 $| \mathbf{I.3.b} |$ Notons \mathcal{E} l'ensemble des vecteurs propres communs à A et B. Si on suppose $\overline{\text{qu'il existe } \mathbf{e}} \in \mathcal{E}$, il vient $\mathbf{e} \in E_2(B)$ puisque 2 est la seule valeur propre de B. De plus, comme e est également valeur propre de A, deux cas sont possibles: soit $e \in E_1(A)$, soit $e \in E_{-2}(A)$ puisque 1 et -2 sont les deux seuls éléments du spectre de A.

D'après la question I.1.b, la dimension de $E_{-2}(A)$ vaut 1, si bien que $E_{-2}(A)$ est engendré par **u**₃. À ce moment-là, **e** serait colinéaire à **u**₃, ce qui est impossible d'après la question I.1.d, où il a été démontré qu'aucun élément de la famille \mathcal{F} , u₃ compris, n'était un vecteur propre commun à A et B. Finalement, la seule possibilité pour e est d'appartenir à $E_1(A) \cap E_2(B)$ c'est-à-dire à $Vect(\mathbf{u_5})$. Par conséquent, $\mathcal{E} \subset E_1(A) \cap E_2(B)$ et l'inclusion inverse est claire.

$$\mathcal{E} = E_1(A) \cap E_2(B)$$

I.4.a Il suffit d'effectuer le calcul

$$AB = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & -3 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & -3 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & -1 \\ -4 & 6 & 0 \\ -3 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$BA = \begin{pmatrix} 3 & -3 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & -3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & -2 & 0 \\ -2 & 0 & -2 \\ 2 & -2 & 2 \end{pmatrix}$$

$$[A, B] = AB - BA = \begin{pmatrix} -5 & 3 & -1 \\ -2 & 6 & 2 \\ -5 & 3 & -1 \end{pmatrix} = C$$

d'où

I.4.b Calculons le polynôme caractéristique de la matrice C

$$\chi_{C}(X) = \det(C - XI_{3})$$

$$= \begin{vmatrix} -5 - X & 3 & -1 \\ -2 & 6 - X & 2 \\ -5 & 3 & -1 - X \end{vmatrix}$$

$$\chi_{\rm C}({\rm X}) = -3(2({\rm X}+1)+10) - ({\rm X}-6)(({\rm X}+5)({\rm X}+1)-5) - 3(-2({\rm X}+5)-2)$$

en développant par rapport à la deuxième colonne. On en déduit

$$\chi_{\rm C}({\rm X}) = -6({\rm X}+6) - ({\rm X}-6)\left({\rm X}^2+6{\rm X}\right) + 6({\rm X}+6) = -{\rm X}({\rm X}-6)({\rm X}+6)$$

Ainsi le polynôme caractéristique de la matrice C est scindé à racines simples, ce qui implique que C est diagonalisable et est semblable à une matrice diagonale comportant ses valeurs propres sur la diagonale, par exemple la matrice D. Finalement, on peut écrire

De plus, deux matrices semblables ayant le même rang, il suffit de déterminer le rang de D pour obtenir le rang de C. Le rang d'une matrice diagonale est égal au nombre de ses éléments diagonaux distincts non nuls, ici 6 et -6. On en déduit que

Lors du calcul du polynôme caractéristique, on peut s'économiser des calculs en développant par rapport à la bonne colonne, que l'on peut déterminer ici en fonction du résultat espéré: en effet, on souhaite démontrer que C est semblable à D, qui a pour éléments diagonaux 0, 6 et -6. Il convient donc de développer par rapport à la colonne (ou la ligne) contenant le terme en X-6, qui devrait rester tel quel jusqu'au bout du calcul, économisant ainsi des développements et des factorisations inutiles.

II. CONDITION NÉCESSAIRE ET CONDITIONS SUFFISANTES

II.1.a Si **e** est un vecteur propre commun à A et B, il existe λ et μ appartenant à \mathbb{K} tels que $A\mathbf{e} = \lambda \mathbf{e}$ et $B\mathbf{e} = \mu \mathbf{e}$. Ainsi,

$$(AB)e = A(Be) = A(\mu e) = \mu(Ae) = \mu \lambda e$$

De la même manière, il vient (BA) $\mathbf{e} = \lambda \mu \mathbf{e}$ de sorte que

$$[A, B]e = (\mu\lambda - \lambda\mu)e$$

Puisque \mathbb{K} désigne \mathbb{R} ou \mathbb{C} , il s'agit d'un corps commutatif, d'où $\mu\lambda = \lambda\mu$, ce qui permet de conclure que $[A,B]\mathbf{e} = 0$, puis que

$$\mathbf{e} \in \mathrm{Ker}\left([\mathbf{A}, \mathbf{B}]\right)$$

[II.1.b] La question précédente nous informe que, e étant un vecteur propre de A et B, il est non nul et par conséquent le noyau de [A, B] contient au moins un élément non nul, ce qui prouve que Ker ([A, B]) est de dimension au moins 1. Finalement, le théorème du rang permet d'écrire que la dimension de l'image de [A, B] doit nécessairement être strictement inférieure à n, soit

$$\operatorname{rg}\left([\mathbf{A},\mathbf{B}]\right) < n$$

[II.2] Il s'agit ici de montrer que si $[A, B] = 0_n$, il existe $\lambda \in \operatorname{Sp}(A)$ tel que $E_{\lambda}(A)$ soit inclus dans $\operatorname{Ker}([A, B])$. Mais ici, comme $[A, B] = 0_n$, le noyau $\operatorname{Ker}([A, B])$ est égal à \mathbb{C}^n tout entier. On est assuré de l'existence d'une valeur propre de A puisque le corps considéré est \mathbb{C} . Ainsi, pour tout $\mu \in \operatorname{Sp}(A)$, on a nécessairement $E_{\mu}(A) \subset \mathbb{C}^n = \operatorname{Ker}([A, B])$. Ainsi,

Si
$$[A, B] = 0_n$$
, A et B vérifient la propriété \mathcal{H} .

II.3.a Écrivons la définition de la linéarité. Pour tous éléments X_1 et X_2 de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{C})$ et tout scalaire λ ,

$$\psi(\lambda X + Y) = B(\lambda X + Y) = \lambda BX + BY = \lambda \psi(X) + \psi(Y)$$

Ainsi, ψ est une application linéaire. Il suffit désormais de montrer que $\psi(X) = BX$ appartient à $E_{\lambda}(A)$ pour tout X de $E_{\lambda}(A)$ pour prouver qu'il s'agit d'un endomorphisme. Soit $X \in E_{\lambda}(A)$ quelconque. Puisque A et B vérifient la propriété \mathcal{H} , il vient $E_{\lambda}(A) \subset \operatorname{Ker}([A,B])$, ce qui permet d'écrire

$$[A, B]X = (AB)X - (BA)X = 0$$

soit

$$ABX = BAX$$

Mais X est un vecteur propre de A associé à la valeur propre λ donc $AX = \lambda X$ et

$$A(BX) = \lambda(BX)$$

On vient de démontrer que BX est un vecteur propre de A associé à la valeur propre λ , ce qui implique que BX appartient à $E_{\lambda}(A)$. Ceci prouve que

L'application
$$\psi$$
 définit un endomorphisme de $E_{\lambda}(A).$

II.3.b On sait que $E_{\lambda}(A)$ est un espace vectoriel sur \mathbb{C} non réduit à 0. De plus, comme on travaille dans \mathbb{C}^n pour cette partie, le polynôme caractéristique de ψ est

forcément scindé sur \mathbb{C} . Par conséquent ψ admet au moins une valeur propre $\mu \in \mathbb{C}$ ainsi qu'un vecteur propre \mathbf{e} non nul associé à μ .

Comme $\psi(X) = BX$, il vient $B\mathbf{e} = \mu \mathbf{e}$. Ainsi \mathbf{e} est un vecteur propre de B. De plus, $\mathbf{e} \in E_{\lambda}(A)$ par définition de ψ , d'où \mathbf{e} est également un vecteur propre de A. On en conclut que

Il existe au moins un vecteur propre commun à A et B.

 $\fbox{II.4}$ Dans cette question, on se place dans un $\Bbb C$ -espace vectoriel $\Bbb E$ de dimension 1. Si f est un endomorphisme de $\Bbb E$, puisque $\Bbb E$ est de dimension 1, f est une homothétie et on peut écrire pour tout ${\bf u}\in \Bbb E$, avec $\lambda\in\Bbb C$

$$f(\mathbf{u}) = \lambda \mathbf{u}$$

Ainsi, tout élément non nul \mathbf{u} de E est vecteur propre de tout endomorphisme f de E. Cela veut dire que pour tout couple d'endomorphismes (ϕ, ψ) de E, \mathbf{u} est à la fois vecteur propre de ϕ et vecteur propre de ψ . Finalement tout élément non nul \mathbf{u} de E est un vecteur propre commun à tout couple d'endomorphismes (ϕ, ψ) de E.

La propriété
$$\mathcal{P}_1$$
 est vérifiée.

Pour tout \mathbf{u} de \mathbf{E} , ϕ et ψ étant des homothéties, on peut écrire $[\phi,\psi]\mathbf{u} = \phi(\psi(\mathbf{u})) - \psi(\phi(\mathbf{u}))$ $= \phi(\lambda_{\psi}\mathbf{u}) - \psi(\lambda_{\phi}\mathbf{u})$ $[\phi,\psi]\mathbf{u} = \lambda_{\psi}\lambda_{\phi}\mathbf{u} - \lambda_{\psi}\lambda_{\phi}\mathbf{u} = 0$

ce qui veut dire que l'on est dans le cas où rg $([\phi, \psi]) \leq 1$.

II.5.a Comme A et B ne vérifient pas la propriété \mathcal{H} , pour tout $\lambda \in \operatorname{Sp}(A)$, il existe $\mathbf{u} \in \operatorname{E}_{\lambda}(A)$ tel que $\mathbf{u} \notin \operatorname{Ker}([A,B])$. On sait que $\operatorname{E}_{\lambda}(A) \subset \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{C})$ impliquant $\mathbf{u} \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{C})$ et $\operatorname{A}\mathbf{u} = \lambda \mathbf{u}$. De plus, comme ici C = [A,B], $\mathbf{u} \notin \operatorname{Ker}([A,B])$ est équivalent à $C\mathbf{u} \neq 0$. Par suite,

Il existe
$$\mathbf{u} \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{C})$$
 tel que $A\mathbf{u} = \lambda u$ et $C\mathbf{u} \neq 0$.

II.5.b Comme $\operatorname{rg}(C) = 1$, l'image de C est engendrée par un seul vecteur non nul. On sait que $\operatorname{C}\mathbf{u} \neq 0$, c'est-à-dire que \mathbf{u} n'est pas dans le noyau de C et est non nul. De plus, par définition, $\mathbf{v} = \operatorname{C}\mathbf{u}$ appartient à $\operatorname{Im}(C)$. D'où

$$Im(C) = Vect(\mathbf{v}), avec \mathbf{v} = C\mathbf{u}$$

II.5.c Soit $X \in \text{Im}(C)$. On sait qu'il existe $\mu \in \mathbb{C}$ tel que $X = \mu C \mathbf{u}$, ce qui peut aussi s'écrire

$$\begin{aligned} \mathbf{X} &= \mu \left(\mathbf{A} \mathbf{B} \mathbf{u} - \mathbf{B} \mathbf{A} \mathbf{u} \right) \\ \text{Or, } \mathbf{A} \mathbf{u} &= \lambda \mathbf{u}, \, \mathbf{d}\text{'où} & \mathbf{X} &= \mu \left(\mathbf{A} (\mathbf{B} \mathbf{u}) - \lambda (\mathbf{B} \mathbf{u}) \right) \\ \text{soit} & \mathbf{X} &= \mu \left(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}_n \right) \left(\mathbf{B} \mathbf{u} \right) \end{aligned}$$

ce qui est équivalent à dire que $X \in Im_{\lambda}(A)$. On en conclut

$$\operatorname{Im}(C) \subset \operatorname{Im}_{\lambda}(A)$$

[II.5.d] Il a été vu à la question précédente que $Im(C) \subset Im_{\lambda}(A)$ et on sait que dim(Im(C)) = rg(C) = 1, ainsi la dimension de $Im_{\lambda}(A)$ est au moins égale à 1, ce qui prouve la première inégalité.

Pour démontrer la deuxième inégalité, on peut raisonner par l'absurde. Supposons que dim $(\operatorname{Im}_{\lambda}(A)) \geq n$. Le théorème du rang permet d'éliminer le cas où dim $(\operatorname{Im}_{\lambda}(A)) > n$. Ainsi dim $(\operatorname{Im}_{\lambda}(A)) = n$. Cela signifie que le noyau de $A - \lambda I_n$ est réduit au vecteur nul. Or on sait que $A\mathbf{u} = \lambda \mathbf{u}$. Cela implique que \mathbf{u} est égal au vecteur nul, ce qui est impossible puisque $C\mathbf{u} \neq 0$ et C est la matrice d'une application linéaire. On est en présence d'une contradiction, ce qui prouve que l'hypothèse de départ est fausse, c'est-à-dire que dim $(\operatorname{Im}_{\lambda}(A)) \leq n-1$. Finalement,

$$\boxed{1 \leqslant \dim\left(\operatorname{Im}_{\lambda}(\mathbf{A})\right) \leqslant n - 1}$$

II.5.e Il suffit de développer les expressions:

$$[A, A - \lambda I_n] = A(A - \lambda I_n) - (A - \lambda I_n)A$$

$$= A^2 - \lambda A - (A^2 - \lambda A)$$

$$[A, A - \lambda I_n] = 0_n$$

$$[B, A - \lambda I_n] = B(A - \lambda I_n) - (A - \lambda I_n)B$$

$$= BA - \lambda B - AB + \lambda B$$

$$[B, A - \lambda I_n] = -(AB - BA) = -C$$

$$[A, A - \lambda I_n] = 0_n \text{ et } [B, A - \lambda I_n] = -C$$

d'où

Les applications ϕ et ψ sont évidemment linéaires. Soit $X \in \text{Im }_{\lambda}(A)$, il existe $X' \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{C})$ tel que $X = (A - \lambda I_n)X'$. Par suite

$$\phi(\mathbf{X}) = \mathbf{A}\mathbf{X} = \mathbf{A}(\mathbf{A} - \lambda\mathbf{I}_n)\mathbf{X}'$$
 Or
$$[\mathbf{A}, \mathbf{A} - \lambda\mathbf{I}_n] = \mathbf{0}_n$$
 soit
$$\mathbf{A}(\mathbf{A} - \lambda\mathbf{I}_n) = (\mathbf{A} - \lambda\mathbf{I}_n)\mathbf{A}$$
 d'où
$$\phi(\mathbf{X}) = (\mathbf{A} - \lambda\mathbf{I}_n)\mathbf{A}\mathbf{X}'$$

ce qui est équivalent à dire que $\phi(X)$ appartient à $\operatorname{Im}_{\lambda}(A)$. De plus

$$\psi(\mathbf{X}) = \mathbf{B}\mathbf{X} = \mathbf{B}(\mathbf{A} - \lambda\mathbf{I}_n)\mathbf{X}'$$
 Or
$$[\mathbf{B}, \mathbf{A} - \lambda\mathbf{I}_n] = -\mathbf{C}$$
 soit
$$\mathbf{B}(\mathbf{A} - \lambda\mathbf{I}_n) = -\mathbf{C} + (\mathbf{A} - \lambda\mathbf{I}_n)$$
 d'où
$$\psi(\mathbf{X}) = -\mathbf{C}\mathbf{X}' + (\mathbf{A} - \lambda\mathbf{I}_n)\mathbf{B}\mathbf{X}'$$

On sait que $\operatorname{Im}(C) \subset \operatorname{Im}_{\lambda}(A)$, et il est clair que $(A - \lambda I_n)BX'$ appartient à $\operatorname{Im}_{\lambda}(A)$. Par somme, on en déduit que $\psi(X)$ appartient également à $\operatorname{Im}_{\lambda}(A)$. On peut en conclure que

Les applications ϕ et ψ définissent des endomorphismes de Im $_{\lambda}(A)$.

II.5.f On pose $k = \dim (\operatorname{Im}_{\lambda}(A))$. D'après la question II.5.d, on sait que k appartient à l'intervalle [1; n-1]. De plus, on pose, pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{C})$, f(X) = AX et g(X) = BX. f et g sont clairement des endomorphismes de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{C})$ dont les

restrictions à $\operatorname{Im}_{\lambda}(A)$ sont respectivement ϕ et ψ . La restriction de [f,g] à $\operatorname{Im}_{\lambda}(A)$ est ainsi $[\phi,\psi]$ et on en déduit

$$\operatorname{rg}([\phi,\psi]) \leqslant \operatorname{rg}([f,g])$$

Or, rg $([f,g]) = \operatorname{rg}([A,B]) = \operatorname{rg}(\mathbb{C}) = 1$. Dès lors, on est dans les conditions d'application de la propriété \mathcal{P}_k , ce qui permet de conclure qu'il existe un vecteur propre commun à ϕ et ψ . Par conséquent, il existe $X \in \operatorname{Im}_{\lambda}(A)$ un vecteur propre commun à ϕ et ψ si bien que X est dans $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{C})$ tel que $AX = \lambda X$ et il existe $\mu \in \mathbb{C}$ tel que $AX = \mu X$. Ainsi, $AX = \mu X$ et un vecteur propre commun à $AX = \mu X$ et $AX = \mu X$. On en conclut que

Il existe un vecteur propre commun à A et B.

II.6 Procédons par récurrence sur $n \in \mathbb{N}^*$.

- L'initialisation de la récurrence provient de la question II.4, où il a été démontré que \mathcal{P}_1 est vérifiée.
- Soit $n \ge 2$. On suppose la propriété \mathcal{P}_k vraie pour tout entier $k \in [1; n-1]$. Montrons que \mathcal{P}_n est vraie.

Soit E un espace vectoriel de dimension n, puis ϕ et ψ deux endomorphismes de E tels que rg $([\phi, \psi]) \leq 1$. Notons A et B les matrices de ϕ et ψ dans une base \mathcal{B} arbitraire de E. Dès lors, le rang de [A, B] vaut soit 0, soit 1. Il faut distinguer les deux cas.

- o Dans le premier cas, rg ([A, B]) = 0, soit [A, B] = 0_n . On est ici dans le cas abordé à la question II.2 et on sait que dans ce cas, A et B vérifient la propriété \mathcal{H} . Par conséquent, la propriété \mathcal{P}_n est vraie d'après le résultat de la question II.3.b sans que l'on ait à utiliser l'hypothèse de récurrence.
- o Dans le deuxième cas, rg ([A,B]) = 1, et A et B ne vérifient pas la propriété \mathcal{H} . Par suite, on peut appliquer les résultats de la question II.5 pour clore l'hérédité.
- Ainsi par le principe de récurrence, \mathcal{P}_n est vraie pour tout $n \in \mathbb{N}^*$.

Finalement,

 \mathcal{P}_n est vraie pour tout $n \in \mathbb{N}^*$.

III. ÉTUDE D'UN AUTRE CAS PARTICULIER

III.1 Écrivons l'expression de g(P) avec l'expression de $P = \sum_{k=0}^{2n} a_k X^k$. On obtient

$$g(P) = X^{2n}P\left(\frac{1}{X}\right) = \sum_{k=0}^{2n} X^{2n}a_k X^{-k} = \sum_{k=0}^{2n} a_k X^{2n-k}$$

ce qui, en faisant le changement d'indice l = 2n - k, permet d'écrire

$$g(\mathbf{P}) = \sum_{l=0}^{2n} a_{2n-l} \mathbf{X}^l$$

 $\fbox{III.2}$ L'application f est linéaire car la dérivation est une opération linéaire, et la linéarité de g se vérifie facilement à partir de son expression. Il reste à montrer que leurs images respectives sont incluses dans E.

Si le polynôme P de E est de degré $d \leq 2n$, son polynôme dérivé, P' = f(P), est de degré inférieur ou égal à $d-1 \leq 2n-1 < 2n$. On en conclut ainsi que f(P) appartient à E. D'autre part, tout polynôme P de E peut se mettre sous la forme considérée à la question III.1. Par conséquent, g(P) peut s'écrire sous la forme $\sum_{l=0}^{2n} a_{2n-l}X^l$, qui

correspond à la forme $\sum_{l=0}^{2n} b_l X^l$ de la question III.1 en posant $b_l = a_{2n-l}$. Cela implique que g(P) appartient à E. On peut ainsi conclure.

Les applications f et g définissent des endomorphismes de E.

III.3.a Puisque P est vecteur propre de g, il est non nul, et il existe $\lambda \in \mathbb{C}$ tel que $g(P) = \lambda P$. L'expression de g montre que si g(P) = 0, tous les coefficients du polynôme P sont nuls, donc 0 n'est pas valeur propre de g.

Tout polynôme de E peut s'écrire sous la forme étudiée à la question III.1, c'est-àdire qu'il existe $(a_0, a_1, \dots, a_2 n) \in \mathbb{C}^{2n+1}$ tels que $P = \sum_{k=0}^{2n} a_k X^k$. Dans ces conditions,

on sait que g(P) vaut $\sum_{k=0}^{2n} a_{2n-k} X^k$. Cependant, l'égalité $g(P) = \lambda P$ entraı̂ne

$$\sum_{k=0}^{2n} a_{2n-k} X^k = \lambda \sum_{k=0}^{2n} a_k X^k$$

Par identification des termes de même degré dans l'égalité précédente, on obtient

$$\forall k \in [0; 2n], \quad a_{2n-k} = \lambda a_k$$

Raisonnons maintenant par l'absurde en supposant que le degré de P est strictement inférieur à n. Cela se traduit par la nullité de tous les coefficients a_k pour $k \geq n$, ce qui peut également s'écrire $a_{2n-k} = 0$ pour tout $k \in [0; n]$. Cependant, puisque $a_{2n-k} = \lambda a_k$ pour tout $k \in [0; 2n]$ et λ est non nul, cela entraîne la nullité des a_k pour $k \in [0; n]$, et donc de P. C'est absurde puisque P est un vecteur propre de g. On en déduit que

Si P est un vecteur propre de g, deg(P) $\geqslant n$.

III.3.b Appliquons g au polynôme $X^n \in E$, de degré n:

$$g(\mathbf{X}^n) = \mathbf{X}^{2n} \frac{1}{\mathbf{X}^n} = \mathbf{X}^n$$

Ainsi

 X^n est vecteur propre de g pour la valeur propre 1.

III.4.a Soit $i \in [1; 2n]$. Pour tout polynôme P de degré k, le polynôme P' est nul si k = 0 (c'est-à-dire si P est constant) et vaut k - 1 sinon. Par récurrence immédiate, on en déduit que pour tout $i \in [1; 2n]$, le polynôme $f^i(P) = P^{(i)}$ est nul si k < i et de degré k - i sinon. En particulier, il est nul si et seulement si P est de degré inférieur ou égal à i - 1. En d'autres termes,

$$\operatorname{Ker}(f^i) = \mathbb{C}_{i-1}[X]$$

III.4.b D'après le résultat de la question précédente, 0 est valeur propre de f^i avec un ordre de multiplicité au moins égal à la dimension de $\mathbb{C}_{i-1}[X]$ soit i.

Réciproquement, soit $\lambda \in \mathbb{C}$ une valeur propre de f^i et P un vecteur propre associé. Alors,

$$f^{i}(\mathbf{P}) = \lambda \mathbf{P}$$
 puis $\forall k \in \mathbb{N}^{*}, \quad f^{ik}(\mathbf{P}) = (f^{i})^{k} (\mathbf{P}) = \lambda^{k} \mathbf{P}$

En prenant k tel que ki > 2n, il vient $f^{ki}(P) = P^{(ik)} = 0$ et donc $\lambda^k P = 0$. Mais P étant non nul, on a nécessairement $\lambda^k = 0$ donc $\lambda = 0$. Finalement,

$$\operatorname{Sp}(f^i) = \{0\}$$

Le résultat démontré ici est un cas particulier du résultat plus général qui assure que tout endomorphisme h nilpotent, c'est-à-dire pour lequel il existe k tel que $h^k=0$, a un spectre réduit à $\{0\}$ (qu'on peut également démontrer par les polynômes annulateurs).

Sur cet exemple précis, on peut également remarquer que si P est un polynôme non nul, f(P) est un polynôme de degré strictement inférieur au degré de P. Si λ est non nul, λP a même degré que P, donc ils ne peuvent pas être égaux.

 $[\underline{\mathbf{III.5}}]$ La question III.4 permet de dire que les seuls vecteurs propres de f^i sont les éléments de $C_{i-1}[X]$. Par conséquent, si P est un vecteur propre de f^i , P est nécessairement de degré inférieur ou égal à i-1. Or, la question III.3.a implique que si P est également un vecteur propre de g, son degré doit être supérieur ou égal à n. Ainsi, le degré de P doit satisfaire la double inégalité

$$i - 1 \leq \deg(P) \leq n$$

qui est équivalente à $i \ge n-1$. On a donc démontré que si les endomorphismes ont un vecteur propre commun, $n+1 \le 1$.

Pour démontrer la réciproque, on remarque que si $i \ge n+1$, \mathbf{X}^n est un vecteur propre commun à f^i et g. Ainsi,

Les endomorphismes f^i et g ont un vecteur propre en commun si et seulement si $i \geqslant n-1$.

III.6 Pour trouves les matrices A_n et B_n , il suffit de calculer les images des vecteurs de la base canonique $\mathcal{B}_{C} = (1, X, \dots, X^{2n})$. D'une part,

$$f(1) = 0$$
 et $\forall k \in [1; 2n], f(X^i) = iX^{i-1}$

D'autre part,

$$\forall i \in [0; 2n], \quad g(\mathbf{X}^i) = \mathbf{X}^{2n-i}$$

Ainsi

$$A_{n} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & 0 & 2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & & & \ddots & 2n \\ 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad B_{n} = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 & 1 \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ 1 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}$$

 $\fbox{III.7.a}$ Il suffit d'appliquer les résultats de la question précédente quand n=1 et on trouve

$$A_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ et } B_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Effectuons ensuite les deux produits demandés

$$(A_1)^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

et

$$(A_1)^3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

| III.7.b | Développons l'expression de $[A_1, B_1]$

$$\begin{split} [A_1,B_1] &= A_1B_1 - B_1A_1 \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \\ [A_1,B_1] &= \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & -2 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \end{split}$$

On constate que la deuxième colonne de la matrice est clairement indépendante des deux autres colonnes. Par contre, la troisième colonne de $[A_1,B_1]$ est égale à l'opposée de la première. On en déduit

$$rg([A_1, B_1]) = 2$$

On procède de la même manière pour la matrice $[(A_1)^2, B_1]$. Le calcul donne $[(A_1)^2, B_1] = (A_1)^2 B_1 - B_1 (A_1)^2$

$$\begin{split} &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \\ &[(A_1)^2, B_1] &= \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \end{split}$$

Les première et troisième colonnes de la matrice sont linéairement indépendantes, mais la seconde colonne est nulle. Une fois encore, le rang de la matrice est 2.

$$\boxed{\operatorname{rg}\left([(A_1)^2,B_1]\right)=2}$$

III.7.c Dans la question II.1.b, on a montré qu'une condition nécessaire pour que deux matrices A B de $\mathcal{M}_m(\mathbb{K})$ aient un vecteur propre commun est que le rang de [A, B] soit strictement inférieur à m. Les matrices A_1 et B_1 sont dans ce cas pour m = 3.

On sait par ailleurs que A_1 est la matrice de f^1 et que B_1 est la matrice de g. Or, le résultat de la question III.5 permet d'affirmer que A_1 et B_1 n'ont pas de vecteur propre commun, puisque ici i = 1 < n + 1 = 2. Ainsi,

La condition rg ([A,B]) <
$$n$$
 est nécessaire mais pas suffisante.

Dans la question II.6, on démontrait une condition suffisante pour que deux endomorphismes ϕ et ψ d'un \mathbb{C} -espace vectoriel de dimension $k \in \mathbb{N}^*$ aient un vecteur propre commun, à savoir que rg $([\phi, \psi]) \leq 1$. Les matrices $(A_1)^2$ et B_1 ne vérifient pas cette condition, bien qu'elles représentent chacune un endomorphisme d'un même espace vectoriel.

Cependant, $(A_1)^2$ est la matrice de f^2 qui admet un vecteur propre commun avec g puisqu'à ce moment-là, $i=2\geqslant n+1=2$, et on peut ainsi appliquer le résultat de la question III.5. Par conséquent,

La condition rg $([\phi, \psi]) \leq 1$ est suffisante mais pas nécessaire.

Première partie

L'endomorphisme A admet dans la base $\mathcal{B} = (x_1, \dots, x_n)$ une matrice diagonale de coefficients diagonaux deux à deux distincts; il possède donc n valeurs propres distinctes et les sous-espaces propres associés sont les droites vectorielles $\mathbb{C} x_i$ pour $i \in [1; n]$. Soit maintenant un endomorphisme B de X commutant à A: il laisse stable tout sous-espace propre de A, si bien que

$$\forall i \in [1; n]$$
 $B(x_i) \in \mathbb{C} x_i$

Ceci montre que \mathcal{B} est également une base de vecteurs propres de B, dans laquelle cet endomorphisme est par conséquent représenté par une matrice diagonale. Ainsi,

Tout endomorphisme B de X commutant à A est aussi représenté par une matrice diagonale dans la base \mathcal{B} .

Rappelons pourquoi les sous-espaces propres de A sont stables par tout endomorphisme B commutant à A. Soient $\lambda \in \mathbb{C}$ et $x \in \operatorname{Ker}(A - \lambda \operatorname{Id})$; comme AB = BA, on a A(Bx) = B(Ax) = λ Bx ce qui signifie que Bx $\in \operatorname{Ker}(A - \lambda \operatorname{Id})$. Ainsi

$$\forall\,\lambda\in\mathbb{C}\qquad B(\mathrm{Ker}\,(A-\lambda\,\mathrm{Id}\,))\subset\mathrm{Ker}\,(A-\lambda\,\mathrm{Id}\,)\qquad ce\ qu'on\ voulait.$$

2.a Supposons que les seuls sous-espaces de X stables par A_1, \ldots, A_p soient $\{0\}$ et X, et considérons un endomorphisme B de X commutant à A_1, \ldots, A_p . Comme X est un espace vectoriel complexe, B est un endomorphisme scindé et il possède donc une valeur propre λ . L'espace propre associé $\operatorname{Ker}(B-\lambda\operatorname{Id})$ – qui n'est pas réduit au vecteur nul – est stable par A_1, \ldots, A_p puisqu'ils commutent tous à B: c'est donc X. En conséquence, $B=\lambda\operatorname{Id}$; ainsi,

Si les seuls sous-espaces de X stables par A_1, \ldots, A_p sont $\{0\}$ et X, alors tout endomorphisme B de X commutant à A_1, \ldots, A_p est un multiple scalaire de l'identité.

On a ici affaire à un cas particulier du lemme de Schur, qui intervient dans la théorie de la représentation des groupes.

2.b Pour construire un contre-exemple, fixons n = p = 2 et appelons A_1 , A_2 les endomorphismes admettant pour matrices dans la base $\mathcal{B} = (x_1, x_2)$:

$$M_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad M_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Soit B un endomorphisme commutant avec A_1 et A_2 . Comme A_1 admet dans la base \mathcal{B} une matrice diagonale à coefficients distincts, on déduit de la question 1 que la matrice M de B dans la base \mathcal{B} est également diagonale. Notons-la M = Diag(a,b); la relation de commutation $BA_2 = A_2B$ s'écrit alors

$$\begin{aligned} \mathbf{M}\mathbf{M}_2 &= \mathbf{M}_2 \mathbf{M} &\iff \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix} \\ &\iff \begin{pmatrix} a & a \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \\ \mathbf{M}\mathbf{M}_2 &= \mathbf{M}_2 \mathbf{M} &\iff a = b \end{aligned}$$

Il s'ensuit que

$$M = a I_2$$
 et $B = a Id$

Nous avons prouvé que tout endomorphisme B de X commutant à A_1 et A_2 est un multiple scalaire de l'identité. Cependant, la forme des matrices M_1 et M_2 montre clairement que la droite $\mathbb{C} x_1$ est stable par A_1 et A_2 . Comme elle n'est égale ni à X ni à $\{0\}$ pour des raisons de dimensions, on peut alors en déduire que

La réciproque de la propriété établie à la question précédente est fausse.

Pour montrer que cette réciproque est fausse, il nous faut considérer des endomorphismes laissant stable un sous-espace de X distinct de $\{0\}$ et de X : c'est ce qui nous a incité à étudier deux endomorphismes en dimension 2 possédant une droite propre ; il suffit pour cela de prendre les endomorphismes canoniquement associés à des matrices triangulaires supérieures.

DEUXIÈME PARTIE

3 Notons $L_0 = K_0 F_0 - q^{-2} F_0 K_0$. Par définition de F_0 et K_0 , on a

$$K_0F_0(x_n) = K_0(0) = 0$$
 et $F_0K_0(x_n) = F_0(q^{1-n}x_n) = 0$

d'où $\mathcal{L}_0(x_n)=0.$ Prenons maintenant $p\in \llbracket\, 1\,;\, n-1\, \rrbracket.$ Il vient

$$\begin{cases} \mathbf{K}_0 \mathbf{F}_0(x_p) = \mathbf{K}_0(x_{p+1}) = q^{n-1-2p} x_{p+1} = q^{-2} q^{n+1-2p} x_{p+1} \\ \mathbf{F}_0 \mathbf{K}_0(x_p) = \mathbf{F}_0(q^{n+1-2p} x_p) = q^{n+1-2p} x_{p+1} \end{cases}$$

si bien que $L_0(x_p) = 0$. Ainsi, l'endomorphisme L_0 envoie tous les vecteurs de la base $\mathcal{B} = (x_1, \dots, x_n)$ sur le vecteur nul, ce qui permet d'affirmer que $L_0 = 0$ soit

$$K_0 F_0 - q^{-2} F_0 K_0 = 0$$

4 Par définition de F_0 , on a

Im
$$F_0 = \text{Vect} \{F_0(x_1), \dots, F_0(x_n)\} = \text{Vect} \{x_2, \dots, x_n\}$$

donc F_0 est de rang n-1. D'après le théorème du rang, Ker F_0 est de dimension 1 : comme il contient $x_n \neq 0$, alors Ker $F_0 = \text{Vect}\{x_n\}$. Enfin, il est clair que $F_0^n = 0$ par définition de cet endomorphisme.

Maintenant, considérons la propriété \mathscr{P} définie pour $k \in [0; n]$ par $\mathscr{P}(k)$: « si le sous-espace A est stable par F_0 et de dimension k, alors $A = \text{Vect}\{x_{n+1-k}, \ldots, x_n\}$ ».

- $\mathscr{P}(0)$ est vraie puisque $A = \{0\} = \text{Vect } \varnothing \text{ lorsque } \dim A = 0.$
- $\mathscr{P}(k) \Longrightarrow \mathscr{P}(k+1)$: supposons la propriété \mathscr{P} vraie au rang $k \in \llbracket 0 ; n-1 \rrbracket$ et considérons un sous-espace A stable par F_0 et de dimension k+1. Dans ce cas, $F_0(A) \subset A$ et donc $F_0(F_0(A)) \subset F_0(A)$. De surcroît, $F_0(A) = A$ implique

$$F_0{}^n(A) = A \neq \{0\}$$

ce qui contredit la relation $F_0^n=0$; par conséquent, on a $F_0(A)\varsubsetneq A$ et $\dim F_0(A)\leqslant k$. Le théorème du rang appliqué à $F_0|_A$ fournit

$$\dim A=\dim F_0(A)+\dim \operatorname{Ker} \left.F_0\right|_A\leqslant \dim F_0(A)+\dim \operatorname{Ker} \left.F_0\right|_A$$
 d'où
$$\dim F_0(A)\geqslant \dim A-\dim \operatorname{Ker} \left.F_0=k\right.$$

Ainsi, $\dim \mathcal{F}_0(A) = k$ et, comme cet espace est stable par \mathcal{F}_0 , on déduit de la proposition $\mathscr{P}(k)$ que

$$F_0(A) = \text{Vect} \{x_{n+1-k}, \dots, x_n\} = F_0 (\text{Vect} \{x_{n-k}, \dots, x_{n-1}\})$$

Pour tout vecteur $a \in A$, il existe ainsi un vecteur $x \in \text{Vect}\{x_{n-k}, \dots, x_{n-1}\}$ tel que $F_0(a) = F_0(x)$ d'où $F_0(a-x) = 0$ soit $a-x \in \text{Ker } F_0$. Il s'ensuit que

$$A \subset \text{Vect}\{x_{n-k},\ldots,x_{n-1}\} + \text{Ker } F_0 = \text{Vect}\{x_{n-k},\ldots,x_n\}$$

Ces espaces étant de dimension k+1, l'inclusion ci-dessus est en fait une égalité, ce qui prouve finalement que $\mathcal{P}(k+1)$ est vraie.

• <u>Conclusion</u>: d'après le principe de récurrence, la proposition $\mathscr{P}(k)$ est vraie pour tout $k \in [0; n]$. Autrement dit,

Les sous-espaces vectoriels de X stables par
$$F_0$$
 sont $\{0\}$ et les Vect $\{x_k, \ldots, x_n\}$ pour $k \in [1; n]$.

En outre, la famille $\mathcal{B} = (x_1, \dots, x_n)$ est constituée de vecteurs propres de K_0 donc les espaces susmentionnés sont tous stables par F_0 . De ce fait,

Les sous-espaces vectoriels de X stables par
$$F_0$$
 et K_0 sont $\{0\}$ et les Vect $\{x_k, \ldots, x_n\}$ pour $k \in [1; n]$.

Ces espaces sont également les Im $F_0^N = \operatorname{Ker} F_0^{n-N}$ pour $N \in [0; n]$. On peut d'ailleurs, en utilisant le fait que l'endomorphisme F_0 est nilpotent et de rang n-1, prouver que si E est un sous-espace de E stable par E et de dimension E et E est un sous-espace de E stable par E et de dimension E est un sous-espace de E stable par E et de dimension E est un sous-espace de E stable par E et de dimension E est un sous-espace de E est est un sous-espace de E est un

5 Pour tout entier p > 1, on a

$$E_0K_0(x_p) = E_0(q^{n+1-2p}x_p) = q^{n+1-2p}E_0(x_p)$$

et $K_0(E_0x_p))=q^{n+3-2p}E_0(x_p)$ puisque $E_0(x_p)$ est colinéaire à x_{p-1} , si bien que $\left(K_0E_0-q^2E_0K_0\right)(x_p)=0$. Pour p=1, il vient

$$K_0E_0(x_1) = K_0(0) = 0$$
 et $E_0K_0(x_1) = E_0(q^{n-1}x_1) = 0$

donc $(K_0E_0 - q^2E_0K_0)(x_1) = 0$. Comme la famille $\mathcal{B} = (x_1, \dots, x_n)$ constitue une base de X,

$$\boxed{\mathbf{K}_0 \mathbf{E}_0 - q^2 \mathbf{E}_0 \mathbf{K}_0 = 0}$$

 $|\mathbf{6}|$ Pour tout p>1, on a

$$E_0(x_p) = (q - q^{-1})^{-2}(q^n + q^{-n} - q^{n+2-2p} - q^{2p-n-2})x_{p-1}$$

d'après l'énoncé. Pour $p \in [1; n-1]$, il vient

$$E_0F_0(x_n) = E_0(x_{n+1}) = (q - q^{-1})^{-2}(q^n + q^{-n} - q^{n-2p} - q^{2p-n})x_n$$

et cette relation est encore valable pour p=n puisque

$$E_0F_0(x_n) = E_0(0) = 0$$

De même, il vient pour $p \in [2; n]$

$$F_0E_0(x_p) = (q - q^{-1})^{-2}(q^n + q^{-n} - q^{n+2-2p} - q^{2p-n-2})x_p$$

et cette relation est encore valable pour p=1 puisque $F_0E_0(x_1)=F_0(0)=0$. Par conséquent, on a pour tout $p\in \llbracket 1\,;\, n\, \rrbracket$

$$\begin{aligned} (\mathbf{E}_0\mathbf{F}_0 - \mathbf{F}_0\mathbf{E}_0)(x_p) &= (q - q^{-1})^{-2} \left(q^{n+2-2p} - q^{n-2p} + q^{2p-n-2} - q^{2p-n}\right) x_p \\ &= (q - q^{-1})^{-2} \left((q - q^{-1})q^{n+1-2p} + (q^{-1} - q)q^{2p-n-1}\right) x_p \\ &= (q - q^{-1})^{-1} \left(q^{n+1-2p} - q^{2p-n-1}\right) x_p \\ &= (q - q^{-1})^{-1} \left(\mathbf{K}(x_p) - \mathbf{K}^{-1}(x_p)\right) \\ (\mathbf{E}_0\mathbf{F}_0 - \mathbf{F}_0\mathbf{E}_0)(x_p) &= (q - q^{-1})^{-1} \left(\mathbf{K} - \mathbf{K}^{-1}\right)(x_p) \end{aligned}$$

puisque K est inversible et qu'alors

$$\forall p \in [1; n] \qquad \mathrm{K}(x_p) = q^{n+1-2p} x_p \Longrightarrow \mathrm{K}^{-1}(x_p) = q^{2p-n-1} x_p$$

La famille $\mathcal B$ étant une base de X, on peut enfin affirmer que

$$E_0F_0 - F_0E_0 = (q - q^{-1})^{-1} (K - K^{-1})$$

7 Nous avons montré à la question 4 que les sous-espaces vectoriels de X stables par F_0 et K_0 sont $\{0\}$ et les $\text{Vect}\{x_k,\ldots,x_n\}$ pour $k\in [1:n]$. Parmi ceux-ci, $\{0\}$ et $X=\text{Vect}\{x_1,\ldots,x_n\}$ sont bien entendu stables par E_0 . Par contre, par définition de E_0 , on a pour tout $k\geqslant 2$

$$E_0(x_k) \notin \text{Vect}\{x_k, \dots, x_n\}$$

ce qui montre que cet espace Vect $\{x_k, \ldots, x_n\}$ n'est pas stable par E_0 . De ce fait,

X et $\{0\}$ sont les seuls sous-espaces vectoriels de X stables par $E_0,\,F_0$ et $K_0.$